



KWR75-AUBO-TIO系列 六轴力/力矩传感器

Six-axis Force/Torque Sensor

应用广

工业机器人

协作机器人

医疗手术机器人

智能化

应变电测原理

嵌入式数据处理系统

神经网络算法

可靠稳定

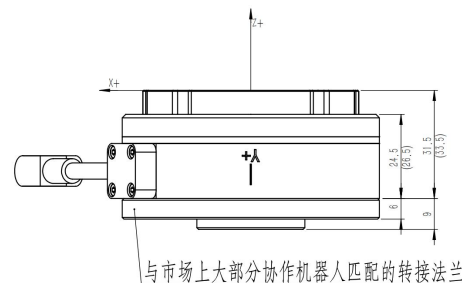
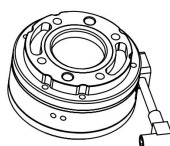
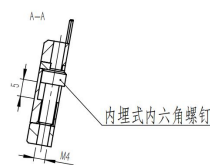
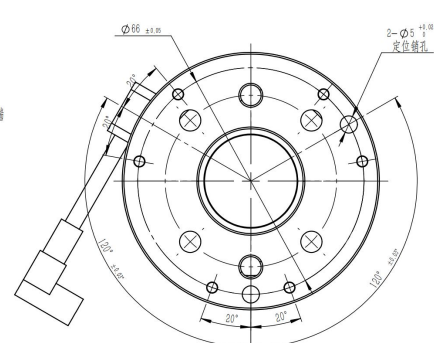
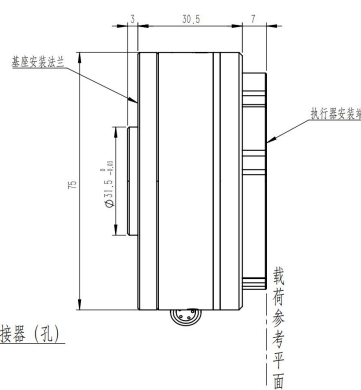
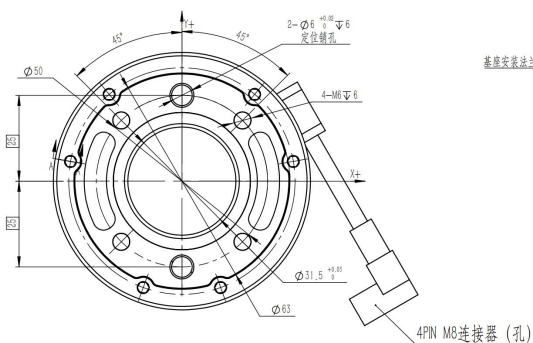
源自航天测试技术

精度优于0.1%FS

准度优于0.5%FS

让机器感受精彩世界

MAKE ROBOT TOUCH THE WORLD



性能参数		产品型号Type			
		KWR75A-AUBO-TIO	KWR75B-AUBO-TIO	KWR75C-AUBO-TIO	KWR75D-AUBO-TIO
Fx,Fy	N	50	200	400	500
Fz	N	50	200	500	700
Mx,My	Nm	2	8	12	18
Mz	Nm	2	8	12	18
直径	mm	75	75	75	75
高度	mm	31.5	31.5	33.5	33.5
材质		铝合金	铝合金	铝合金	铝合金
表面处理		阳极化	阳极化	阳极化	阳极化
过载水平	%FS	300	300	300	300
分辨率	%FS	0.03	0.03	0.03	0.03
重复精度	%FS	0.1	0.1	0.1	0.1
准度	%FS	0.5	0.5	0.5	0.5
重量	kg	0.26	0.28	0.32	0.36
防护等级		IP64	IP64	IP64	IP64
工作温度	°C	-10~80	-10~80	-10~80	-10~80
采样频率	Hz	1000	1000	1000	1000
供电电压	VDC	12~48	12~48	12~48	12~48
通信接口		RS485			

* 精度：测量重复性偏差；

** 准度：与理论真值的偏差；