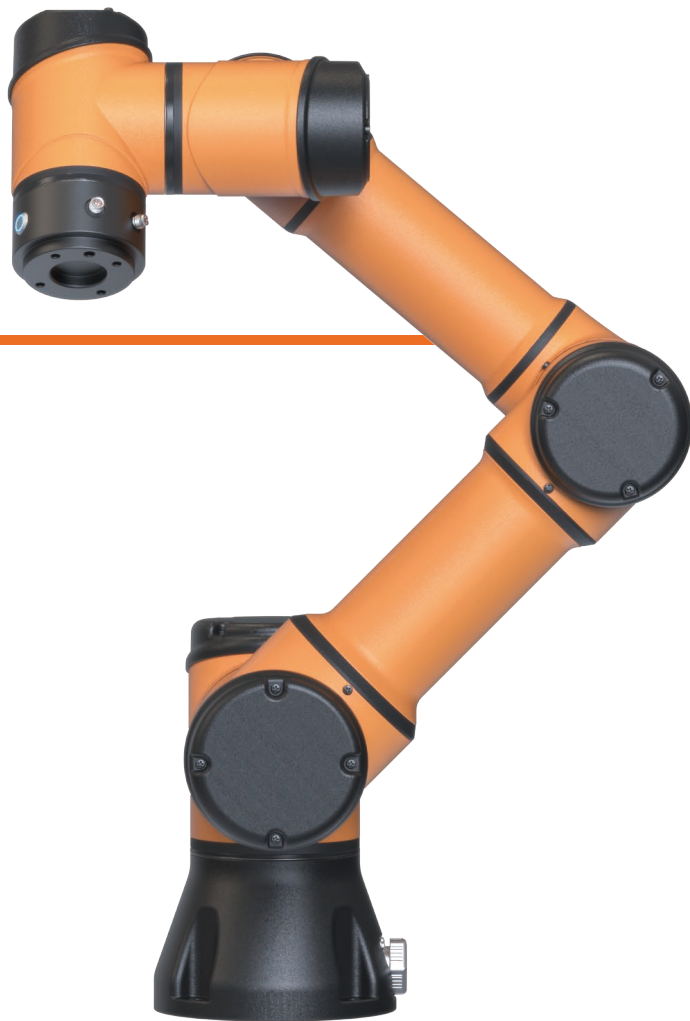


# AUBO-i3

## i系列协作机器人



**3KG**  
负载



**16.4KG**  
重量



**±0.02mm**  
重复定位精度



**625mm**  
工作半径

- ✓ AUBO-i3, 自重仅16.4kg
- ✓ 负载3kg, 最大工作半径625mm
- ✓ 小巧轻便, 占地面积小

### 适合领域

3C、汽车、新能源、半导体、机械加工、五金家电、厨卫洁具、医疗健康、科研教育、餐饮、新零售、日化、物流



遨博致力为客户提供安全、可靠的协作机器人产品，多款核心产品系列及型号先后通过：

- ISO 13849(PL d with Cat. 3)功能安全认证
- 欧盟CE认证
- NRTL认证
- 韩国KCs认证
- 中国CR认证
- SEMI S2认证
- 欧盟RoHS认证
- 洁净度等级ISO class 4



### 特性优点

(相比于上一代产品)

- 01 定位更准**  
重复定位精度、上电定位精度进一步优化，最大碰撞力数值降低，毫秒级系统响应速度确保定位精度，作业轨迹更平稳
- 02 速度更快**  
工作速度提升10%-20%，6自由度机械臂高效运转，大幅提升工作效率
- 03 功能更强**  
开放的系统平台，末端集成485通讯，增加末端拖拽示教功能，支持大电流供电，可与更多种类的末端治具、视觉、移动等外围设备直接建立通讯，更灵活、更便捷
- 04 安全更优**  
产品通过多项专业认证，稳定可靠，碰撞检测灵敏度提高，无需安全防护，人机协作更安全



部署灵活



编程简易



安全稳定



模块化



高精度



柔性化生产



应用广泛



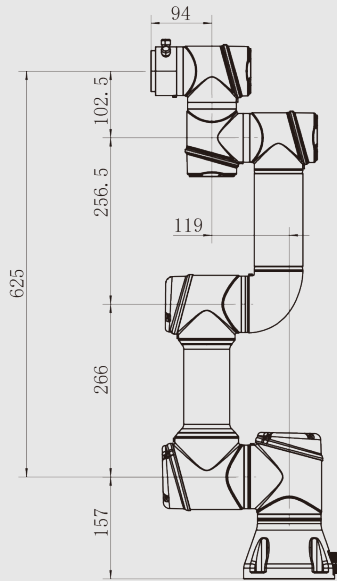
系统开放



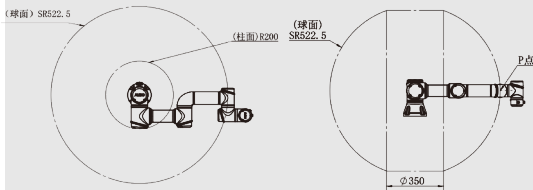
高投资回报率



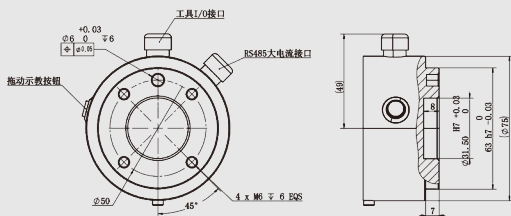
其他



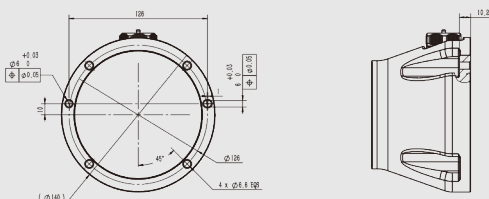
AUBO-i3 外形尺寸图



AUBO-i3 本体P点运动范围



AUBO-i3 末端法兰



AUBO-i3 基座俯视图

## 机械臂

自由度	6
最大工作半径 (mm)	625
负载 (kg)	3
重量 (kg)	16.4
安装面直径 (mm)	Ø140
重复定位精度 (mm)	±0.02
工具速度 (m/s)	≤2.5
平均功率 (W)	150
峰值功率 (W)	1000
工作环境温度范围 (°C)	0-50
工作环境湿度	90%相对湿度 (非冷凝)
安装方式	任意角度
防护等级	IP54



## 关节运动参数

	运动范围 (°)	最大速度 (°/s)
joint 1	±360	237
joint 2	±360	237
joint 3	±156	237
joint 4	±360	237
joint 5	±360	237
joint 6	±360	237

\*各关节具备±360的能力, 受限于应用场景, 各关节可能达不到, 请实际使用过程中注意。

## 控制柜

产品型号	AUBO-CB-IS		
控制柜尺寸 (长*高*宽)	400mm*320mm*160mm		
重量	12.5kg		320mm
连接机械臂线缆长度	5m (可定制, 最长8m)		
连接示教器线缆长度	4m		
连接电源线长度	5m		
通讯协议	Ethernet、ModBus-RTU/TCP、Profinet Ethernet/IP (选配)		
接口与开放性	SDK (C/C++/C#/Lua/Python/JavaScript Windows + Linux 系统)、支持 ROS/ROS2 系统、AP		
供电电源	115/230VAC, 50/60Hz		
防护等级	IP43		

## 控制柜IO/工具端IO

	控制柜	工具端
I/O 接口		
数字输入	16(普通), 16(可配置)/8(安全)	4(可配置)
数字输出	16(普通), 16(可配置)/8(安全)	4(可配置)
模拟输入	2	2
模拟输出	2	-
485通信	2	1(选配)
I/O 电源		
输出电压	24V	0V/12V/24V
输出电流	3A Max	2A (3A Max)

## 示教器

产品型号	AUBO-TP-IS
尺寸 (长*高*宽)	254mm*213.1mm*40.8mm
重量	1.0kg
IP等级	IP54
颜色	橙色+黑色



### 免责声明:

1. 本产品单页内容可能会在不预先通知的情况下有所变更。
2. 本产品单页为本公司著作物, 版权归我司所有, 转载或者引用本目录内容请注明来源, 未经允许不得随意转载, 否则将视为侵权并依法追究法律责任。



# AUBO-i5

## i系列协作机器人



 **5KG**  
负载

 **23.3KG**  
重量

 **±0.02mm**  
重复定位精度

 **886.5mm**  
工作半径

- ✓ AUBO-i5协作机器人可满足轻量化的作业需求
- ✓ 负载5kg, 最大工作半径886.5mm
- ✓ 应用范围广泛, 配置丰富

### 适合领域

3C、汽车、新能源、半导体、机械加工、五金家电、厨卫洁具、医疗健康、科研教育、餐饮、新零售、日化、物流



遨博致力于为客户提供安全、可靠的协作机器人产品，多款核心产品系列及型号先后通过：

- ISO 13849(PL d with Cat. 3)功能安全认证
- 欧盟CE认证
- NRTL认证
- 韩国KCs认证
- 中国CR认证
- SEMI S2认证
- 欧盟RoHS认证
- 洁净度等级ISO class 4



### 特性优点

(相比于上一代产品)

#### 01 定位更准

重复定位精度、上电定位精度进一步优化，最大碰撞力数值降低，毫秒级系统响应速度确保定位精度，作业轨迹更平稳

#### 02 速度更快

工作速度提升10%-20%，6自由度机械臂高效运转，大幅提升工作效率

#### 03 功能更强

开放的系统平台，末端集成485通讯，增加末端拖拽示教功能，支持大电流供电，可与更多种类的末端治具、视觉、移动等外围设备直接建立通讯，更灵活、更便捷

#### 04 安全更优

产品通过多项专业认证，稳定可靠，碰撞检测灵敏度提高，无需安全防护，人机协作更安全



部署灵活



编程简易



安全稳定



模块化



高精度



柔性化生产



应用广泛



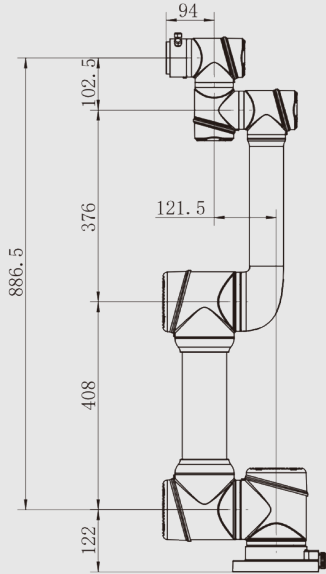
系统开放



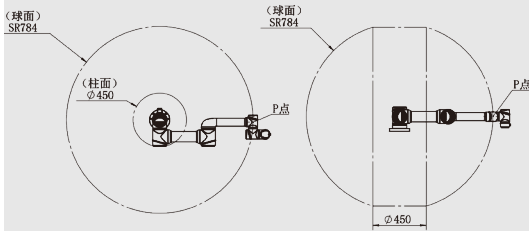
高投资回报率



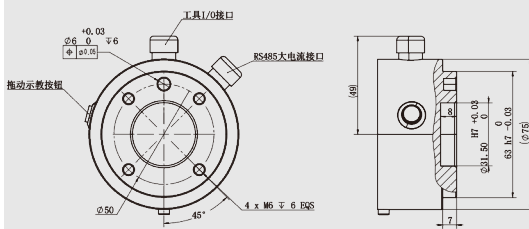
其他



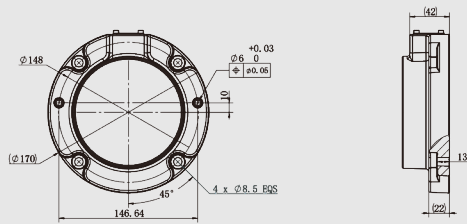
AUBO-i5 外形尺寸图



AUBO-i5 本体P点运动范围



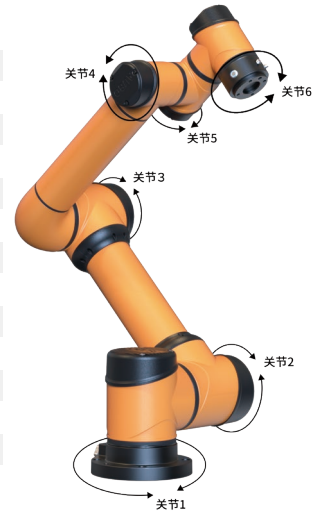
AUBO-i5 末端法兰



AUBO-i5 基座俯视图

### 机械臂

自由度	6
最大工作半径 (mm)	886.5
负载 (kg)	5
重量 (kg)	23.3
安装面直径 (mm)	Ø170
重复定位精度 (mm)	±0.02
工具速度 (m/s)	≤3.4
平均功率 (W)	200
峰值功率 (W)	2000
工作环境温度范围 (°C)	0-50
工作环境湿度	90%相对湿度 (非冷凝)
安装方式	任意角度
防护等级	IP54



### 关节运动参数

	运动范围 (°)	最大速度 (°/s)
joint 1	±360	223
joint 2	±360	223
joint 3	±162	223
joint 4	±360	237
joint 5	±360	237
joint 6	±360	237

\*各关节具备±360的能力, 受限于应用场景, 各关节可能达不到, 请实际使用过程中注意。

### 控制柜

产品型号	AUBO-CB-i5
控制柜尺寸 (长*高*宽)	400mm*320mm*160mm
重量	12.5kg
连接机械臂线缆长度	5m (可定制, 最长8m)
连接示教器线缆长度	4m
连接电源线缆长度	5m
通讯协议	Ethernet, ModBus-RTU/TCP, Profinet Ethernet/IP (选配)
接口与开放性	SDK (C/C++/C#/Lua/Python/JavaScript Windows + Linux 系统)、支持 ROS/ROS2 系统、AP
供电电源	115/230VAC, 50/60Hz
防护等级	IP43



### 控制柜IO/工具端IO

	控制柜	工具端
I/O 接口		
数字输入	16(普通), 16(可配置)/8(安全)	4(可配置)
数字输出	16(普通), 16(可配置)/8(安全)	4(可配置)
模拟输入	2	2
模拟输出	2	-
485通信	2	1(选配)
I/O 电源		
输出电压	24V	0V/12V/24V
输出电流	3A Max	2A (3A Max)

### 示教器

产品型号	AUBO-TP-IS
尺寸 (长*高*宽)	254mm*213.1mm*40.8mm
重量	1.0kg
IP等级	IP54
颜色	橙色+黑色



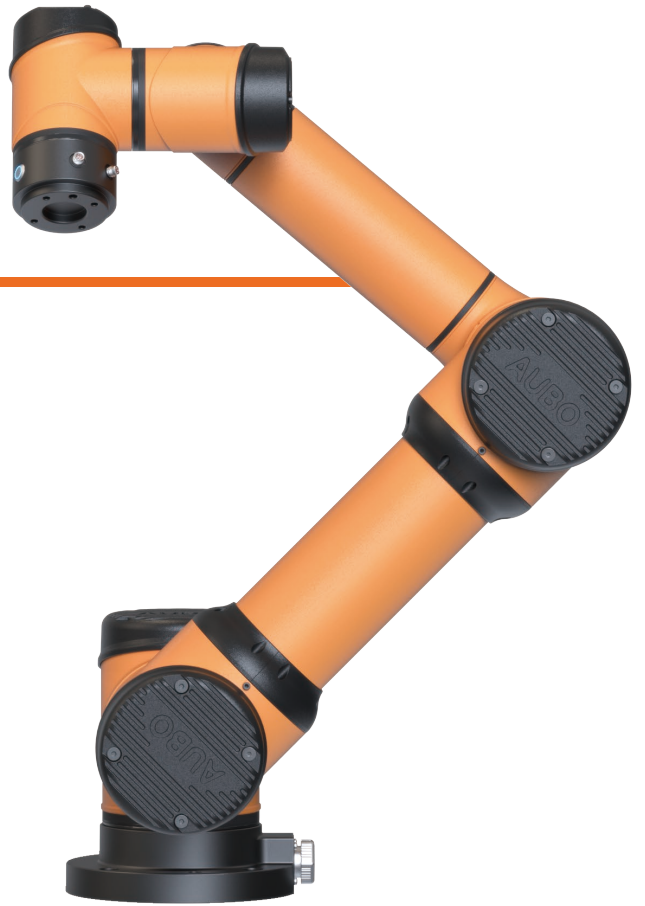
#### 免责声明:

1. 本产品单页内容可能会在不预先通知的情况下有所变更。  
2. 本产品单页为本公司著作物, 版权归我司所有, 转载或者引用本目录内容请注明来源, 未经允许不得随意转载, 否则将视为侵权并依法追究法律责任。



# AUBO-i7

## i系列协作机器人



**7KG**  
负载



**23.2KG**  
重量



**±0.02mm**  
重复定位精度



**786.5mm**  
工作半径

- ✓ AUBO-i7协作机器人可满足轻量化的作业需求
- ✓ 负载7kg, 最大工作半径786.5mm
- ✓ 应用范围广泛, 配置丰富

### 适合领域

3C、汽车、新能源、半导体、机械加工、五金家电、厨卫洁具、医疗健康、科研教育、餐饮、新零售、日化、物流



遨博致力于为客户提供安全、可靠的协作机器人产品，多款核心产品系列及型号先后通过：

- ISO 13849(PL d with Cat. 3)功能安全认证
- 欧盟CE认证
- NRTL认证
- 韩国KCs认证
- 中国CR认证
- SEMI S2认证
- 欧盟RoHS认证
- 洁净度等级ISO class 4



### 特性优点

(相比于上一代产品)

#### 01 定位更准

重复定位精度、上电定位精度进一步优化，最大碰撞力数值降低，毫秒级系统响应速度确保定位精度，作业轨迹更平稳

#### 02 速度更快

工作速度提升10%-20%，6自由度机械臂高效运转，大幅提升工作效率

#### 03 功能更强

开放的系统平台，末端集成485通讯，增加末端拖拽示教功能，支持大电流供电，可与更多种类的末端治具、视觉、移动等外围设备直接建立通讯，更灵活、更便捷

#### 04 安全更优

产品通过多项专业认证，稳定可靠，碰撞检测灵敏度提高，无需安全防护，人机协作更安全



部署灵活



编程简易



安全稳定



模块化



高精度



柔性化生产



应用广泛



系统开放



高投资回报率



其他



# AUBO-i10

## i系列协作机器人



**10KG**

负载



**39.2KG**

重量



**±0.03mm**

重复定位精度



**1350mm**

工作半径

- ✓ AUBO-i10协作机器人最大工作半径1350mm
- ✓ 负载10kg, 兼具±0.03mm的重复定位精度
- ✓ 大负载、工作半径长

### 适合领域

3C、汽车、新能源、半导体、机械加工、五金家电、厨卫洁具、医疗健康、科研教育、餐饮、新零售、日化、物流



遨博致力为客户提供安全、可靠的协作机器人产品，多款核心产品系列及型号先后通过：

- ISO 13849(PL d with Cat. 3)功能安全认证
- 欧盟CE认证
- NRTL认证
- 韩国KCs认证
- 中国CR认证
- SEMI S2认证
- 欧盟RoHS认证
- 洁净度等级ISO class 4



### 特性优点

(相比于上一代产品)

#### 01 定位更准

重复定位精度、上电定位精度进一步优化，最大碰撞力数值降低，毫秒级系统响应速度确保定位精度，作业轨迹更平稳

#### 02 速度更快

工作速度提升10%-20%，6自由度机械臂高效运转，大幅提升工作效率

#### 03 功能更强

开放的系统平台，末端集成485通讯，增加末端拖拽示教功能，支持大电流供电，可与更多种类的末端治具、视觉、移动等外围设备直接建立通讯，更灵活、更便捷

#### 04 安全更优

产品通过多项专业认证，稳定可靠，碰撞检测灵敏度提高，无需安全防护，人机协作更安全



部署灵活



编程简易



安全稳定



模块化



高精度



柔性化生产



应用广泛



系统开放



高投资回报率



其他



# AUBO-i12

## i系列协作机器人



**12KG**

负载



**40.6KG**

重量



**±0.03mm**

重复定位精度



**1250mm**

工作半径

- ✓ AUBO-i12协作机器人最大工作半径1250mm
- ✓ 负载12kg, 兼具±0.03mm的重复定位精度
- ✓ 大负载、工作半径长

### 适合领域

3C、汽车、新能源、半导体、机械加工、五金家电、厨卫洁具、医疗健康、科研教育、餐饮、新零售、日化、物流



遨博致力于为客户提供安全、可靠的协作机器人产品，多款核心产品系列及型号先后通过：

- ISO 13849(PL d with Cat. 3)功能安全认证
- 欧盟CE认证
- NRTL认证
- 韩国KCs认证
- 中国CR认证
- SEMI S2认证
- 欧盟RoHS认证
- 洁净度等级ISO class 4



### 特性优点

(相比于上一代产品)

#### 01 定位更准

重复定位精度、上电定位精度进一步优化，最大碰撞力数值降低，毫秒级系统响应速度确保定位精度，作业轨迹更平稳

#### 02 速度更快

工作速度提升10%-20%，6自由度机械臂高效运转，大幅提升工作效率

#### 03 功能更强

开放的系统平台，末端集成485通讯，增加末端拖拽示教功能，支持大电流供电，可与更多种类的末端治具、视觉、移动等外围设备直接建立通讯，更灵活、更便捷

#### 04 安全更优

产品通过多项专业认证，稳定可靠，碰撞检测灵敏度提高，无需安全防护，人机协作更安全



部署灵活



编程简易



安全稳定



模块化



高精度



柔性化生产



应用广泛



系统开放



高投资回报率



其他



# AUBO-i16

## i系列协作机器人



**16KG**

负载



**38.9KG**

重量



**±0.03mm**

重复定位精度



**967.5mm**

工作半径

✓ AUBO-i16协作机器人最大工作半径967.5mm,

还兼具±0.03mm的重复定位精度

✓ 负载16kg,最大工作半径967.5mm

✓ 大负载、外型小巧

### 适合领域

3C、汽车、新能源、半导体、机械加工、五金家电、厨卫洁具、医疗健康、科研教育、餐饮、新零售、日化、物流



遨博致力为客户提供安全、可靠的协作机器人产品，多款核心产品系列及型号先后通过：

- ISO 13849(PL d with Cat. 3)功能安全认证
- 欧盟CE认证
- NRTL认证
- 韩国KCs认证
- 中国CR认证
- SEMI S2认证
- 欧盟RoHS认证
- 洁净度等级ISO class 4



### 特性优点

(相比于上一代产品)

#### 01 定位更准

重复定位精度、上电定位精度进一步优化，最大碰撞力数值降低，毫秒级系统响应速度确保定位精度，作业轨迹更平稳

#### 02 速度更快

工作速度提升10%-20%，6自由度机械臂高效运转，大幅提升工作效率

#### 03 功能更强

开放的系统平台，末端集成485通讯，增加末端拖拽示教功能，支持大电流供电，可与更多种类的末端治具、视觉、移动等外围设备直接建立通讯，更灵活、更便捷

#### 04 安全更优

产品通过多项专业认证，稳定可靠，碰撞检测灵敏度提高，无需安全防护，人机协作更安全



部署灵活



编程简易



安全稳定



模块化



高精度



柔性化生产



应用广泛



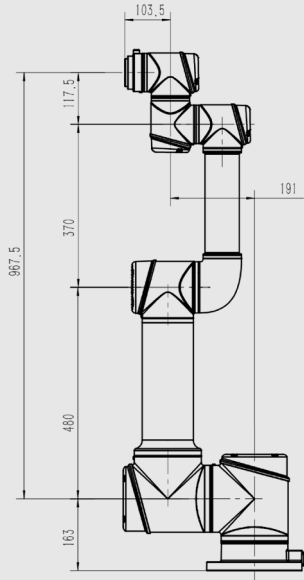
系统开放



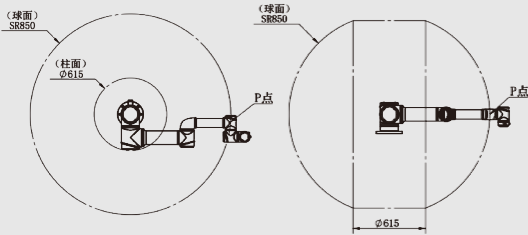
高投资回报率



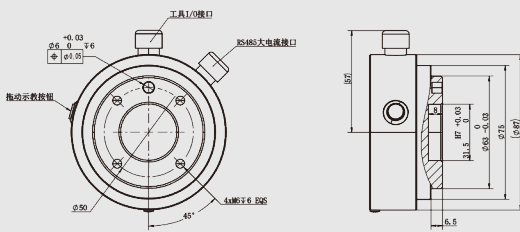
其他



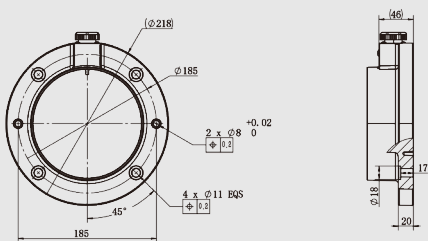
AUBO-i16 外形尺寸图



AUBO-i16 本体P点运动范围



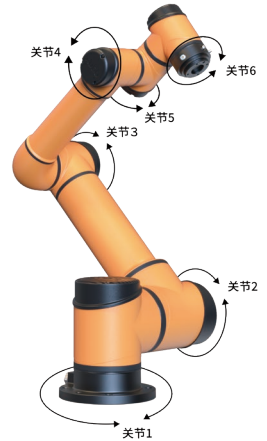
AUBO-i16 末端法兰



AUBO-i16 底座俯视图

### 机械臂

自由度	6
最大工作半径 (mm)	967.5
负载 (kg)	16
重量 (kg)	38.9
安装面直径 (mm)	Ø218
重复定位精度 (mm)	±0.03
工具速度 (m/s)	≤3.0
平均功率 (W)	600
峰值功率 (W)	2000
工作环境温度范围 (°C)	0-50
工作环境湿度	90%相对湿度 (非冷凝)
安装方式	任意角度
防护等级	IP54



### 关节运动参数

	运动范围 (°)	最大速度 (°/s)
joint 1	±360	178
joint 2	±360	178
joint 3	±161	267
joint 4	±360	237
joint 5	±360	237
joint 6	±360	237

\*各关节具备±360的能力, 受限于应用场景, 各关节可能达不到, 请实际使用过程中注意。

### 控制柜

产品型号	AUBO-CB-IS	
控制柜尺寸 (长*高*宽)	400mm*320mm*160mm	
重量	12.5kg	320mm
连接机械臂线缆长度	5m (可定制, 最长8m)	
连接示教器线缆长度	4m	
连接电源线长度	5m	
通讯协议	Ethernet, ModBus-RTU/TCP, Profinet Ethernet/IP (选配)	
接口与开放性	SDK (C/C++/C#/Lua/Python/JavaScript Windows + Linux 系统)、支持 ROS/ROS2 系统、AP	
供电电源	115/230VAC, 50/60Hz	
防护等级	IP43	



### 控制柜IO/工具端IO

	控制柜	工具端
I/O 接口		
数字输入	16(普通), 16(可配置)/8(安全)	4(可配置)
数字输出	16(普通), 16(可配置)/8(安全)	4(可配置)
模拟输入	2	2
模拟输出	2	-
485通信	2	1(选配)
I/O 电源		
输出电压	24V	0V/12V/24V
输出电流	3A Max	2A (3A Max)

### 示教器

产品型号	AUBO-TP-IS
尺寸 (长*高*宽)	254mm*213.1mm*40.8mm
重量	1.0kg
IP等级	IP54
颜色	橙色+黑色



#### 免责声明:

1. 本产品单页内容可能会在不预先通知的情况下有所变更。
2. 本产品单页为本公司著作物, 版权归我司所有, 转载或者引用本目录内容请注明来源, 未经允许不得随意转载, 否则将视为侵权并依法追究法律责任。



# AUBO-i20

## i系列协作机器人



**20KG**

负载



**63.7KG**

重量



**±0.05mm**

重复定位精度



**1650mm**

工作半径

✓ AUBO-i20可实现20kg超重负载, 关节可实现±360°旋转

✓ 最大工作半径1650mm, 重复定位精度可达±0.05mm

✓ 1:3负载自重比, 可覆盖各种大负载应用场景

### 适合领域

3C、汽车、五金家电、厨卫洁具、医疗健康、  
科研教育、餐饮、新零售、日化、物流



遨博致力为客户提供安全、可靠的协作机器人产品,  
多款核心产品系列及型号先后通过:

- ISO 13849(PL d with Cat. 3)功能安全认证
- 欧盟CE认证
- NRTL认证
- 韩国KCs认证
- 中国CR认证
- SEMI S2认证
- 欧盟RoHS认证
- 洁净度等级ISO class 4



### 特性优点

#### 01 大有可为

20kg超重负载, 最大工作半径1650mm, 重复定位精度可达±0.05mm, 1:3负载自重比

#### 02 安全协作

可搭载力传感器实现碰撞检测及拖动示教

#### 03 灵活易用

可视化界面简单易学, 半小时可掌握编程方式

#### 04 系统开放

开放的系统平台, 支持SDK、API, 多种通讯方式, 可与多种末端治具、视觉、移动等外围设备建立通讯



部署灵活



编程简易



安全稳定



模块化



高精度



柔性化生产



应用广泛



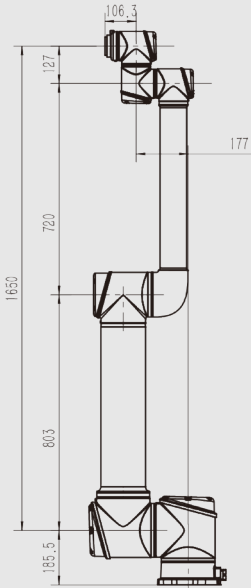
系统开放



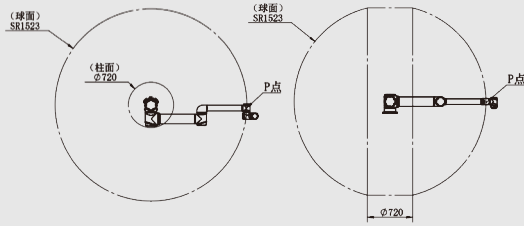
高投资回报率



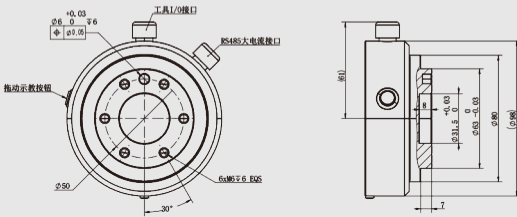
其他



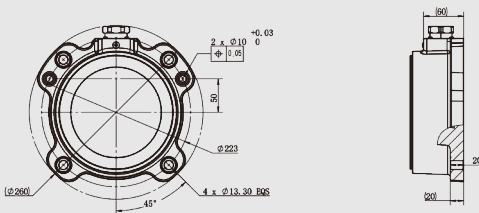
AUBO-i20 外形尺寸图



AUBO-i20 本体P点运动范围



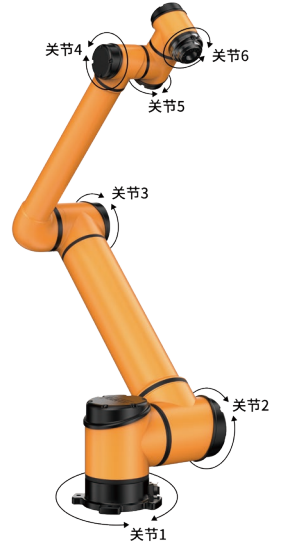
AUBO-i20 末端法兰



AUBO-i20 底座俯视图

## 机械臂

自由度	6
最大工作半径 (mm)	1650
负载 (kg)	20
重量 (kg)	63.7
安装面直径 (mm)	$\phi 260$
重复定位精度 (mm)	$\pm 0.05$
工具速度 (m/s)	$\leq 2.6$
平均功率 (W)	1000
峰值功率 (W)	3000
工作环境温度范围 ( $^{\circ}\text{C}$ )	0-50
工作环境湿度	90%相对湿度 (非冷凝)
安装方式	任意角度
防护等级	IP54



## 关节运动参数

	运动范围 ( $^{\circ}$ )	最大速度 ( $^{\circ}/\text{s}$ )
joint 1	$\pm 360$	110
joint 2	$\pm 360$	110
joint 3	$\pm 168$	178
joint 4	$\pm 360$	178
joint 5	$\pm 360$	178
joint 6	$\pm 360$	178

\*各关节具备 $\pm 360$ 的能力,其中2,3,4,5关节软件锁定 $\pm 175$ 。如客户需要,可放开4,5关节 $\pm 360$ 的能力;2,3关节不放开。

## 控制柜

产品型号	AUBO-CB-iS
控制柜尺寸 (长*高*宽)	400mm*320mm*160mm
重量	12.5kg
连接机械臂线缆长度	5m (可定制,最长8m)
连接示教器线缆长度	4m
连接电源线缆长度	5m
通讯协议	Ethernet、ModBus-RTU/TCP、Profinet Ethernet/IP (选配)
接口与开放性	SDK (C/C++/C#/Lua/Python/JavaScript Windows + Linux 系统)、支持 ROS/ROS2 系统、AP
供电电源	115/230VAC, 50/60Hz
防护等级	IP43



## 控制柜I/O/工具端IO

	控制柜	工具端
I/O 接口	数字输入	16 (普通), 16 (可配置)/8 (安全)
	数字输出	16 (普通), 16 (可配置)/8 (安全)
	模拟输入	2
	模拟输出	2
	485通信	2
I/O 电源	输出电压	24V
	输出电流	3A Max

## 示教器

产品型号	AUBO-TP-IS
尺寸 (长*高*宽)	254mm*213.1mm*40.8mm
重量	1.0kg
IP等级	IP54
颜色	橙色+黑色



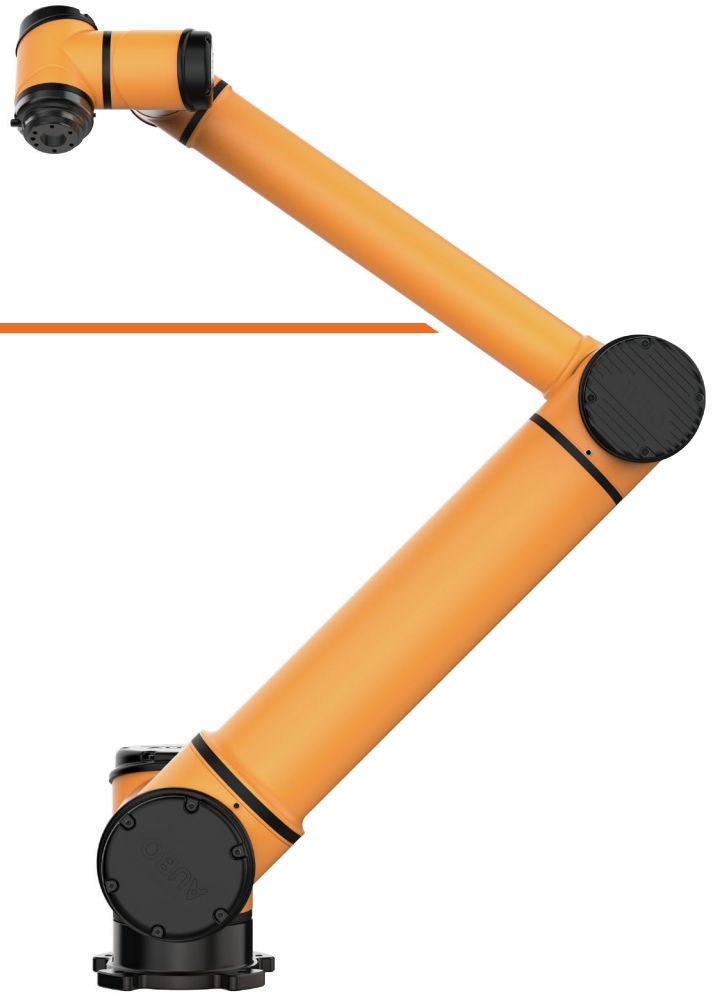
### 免责声明:

1. 本产品目录内容可能会在不预先通知的情况下有所变更。
2. 本产品目录为本公司著作物, 版权归我司所有, 转载或者引用本目录内容请注明来源, 未经允许不得随意转载, 否则将视为侵权并依法追究法律责任。



# AUBO-i25

## i系列协作机器人



 **25KG**  
负载

 **63KG**  
重量

 **±0.1mm**  
重复定位精度

 **1500mm**  
工作半径

- ✓ AUBO-i25可实现25kg超重负载, 关节可实现±360°旋转
- ✓ 最大工作半径1500mm, 重复定位精度可达±0.1mm
- ✓ 1:2.3负载自重比, 可覆盖各种大负载应用场景

### 适合领域

3C、汽车、新能源、半导体、五金家电、厨卫洁具、医疗健康、科研教育、餐饮、新零售、日化、物流



遨博致力于为客户提供安全、可靠的协作机器人产品, 多款核心产品系列及型号先后通过:

- ISO 13849(PL d with Cat. 3)功能安全认证
- 欧盟CE认证
- NRTL认证
- 韩国KCs认证
- 中国CR认证
- SEMI S2认证
- 欧盟RoHS认证
- 洁净度等级ISO class 4



### 特性优点

- 01 大有可为**  
25kg超重负载, 最大工作半径1500mm, 重复定位精度可达±0.1mm, 1:2.3负载自重比
- 02 安全协作**  
可搭载力传感器实现碰撞检测及拖动示教
- 03 灵活易用**  
可视化界面简单易学, 半小时可掌握编程方式
- 04 系统开放**  
开放的系统平台, 支持SDK、API, 多种通讯方式, 可与多种末端治具、视觉、移动等外围设备建立通讯



